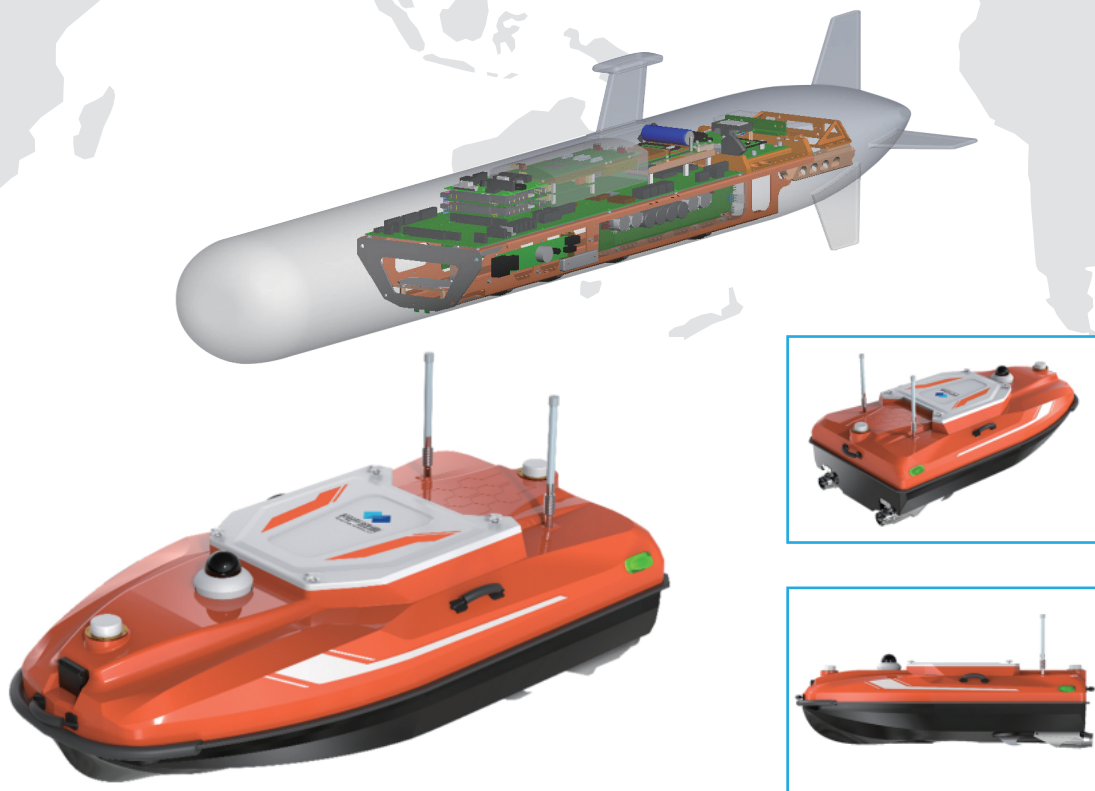


产品展示



UUV 3500 技术规格

UUV-3500 通用参数		侧扫声呐参数	
设备总体规格	3 "L×4 "H×15" D (Note1) (76.2×101.6×381mm) 1.8lb/1.0lb(0.82kg/0.45kg)dry/wet	声学频率	455kHz,900kHz
换能器	22"L×1.75"×1 "D (Note1) (559×44.45×25.4mm)	脉冲压缩技术	Wide-band FM Chirp(1,2,4,8 msec)
换能器重量	1.8lb/1.0lb (0.82kg/0.45kg)dry/wet	横扫分辨率	2.4cm
换能器 (BATHY)	22.75"L×3.89"H×1.14"D(Note1) (577.85×98.8×28.95mm)	波束宽度	平行:0.34°, 垂直: 45°
换能器重量 (BATHY)	7.5lb/4.0lb (3.40kg/1.81kg)dry/wet	最大探测范围	150m@455kHz 75m@900kHz
电源和功耗	24VDC(nomind),18-30 W RMS,including optional bathymetry Depth Rating 600m (deeper depth rating options available)	数据输出格式	SDF
吃水深度	600m标准型 (仅侧扫模式) ; 200m带海底进入功能型 (可选更深的选项)	技术参数 (BATHY)	
		声学频率	455kHz
		轨迹向分辨率	0.48°
		横扫分辨率	4.8cm
		脉冲压缩技术	FM Chirp
		最大探测范围	125m nomind/side (typically 10 to 12 times altitude)
		数据输出格式	SDF,GSF,&XYZ

技术参数

船体

船体尺寸	1500mm*775mm*425mm (长*宽*高)
船型	M型三体船，高分子聚酯碳纤维加凯夫拉合成材料
船体自重	7.5kg
最大载重	80kg
抗风浪	5级风，3级浪
安装孔位	235mm (可支持搭载单波束、侧扫声呐、ADCP、多波束)
船体防护	采用船体分层隔离填充设计，防沉没
指示灯	双色指示灯
视频	360°全向视频
避障	支持浅滩悬停、毫米波自动避障和视频观察

动力

电池规格	标配2块50Ah可充电锂电池
续航能力	6h@2m/s
电机	直流无感无刷电机，无舵机转向
最大推力	12kg
推进器功率	1500W
最大船速	6m/s
推进方式	推进器为涵道式、插拔设计、易拆换、具有防水草功能

遥控通讯

显示屏	7.0寸工业触摸屏+阳光可视屏
分辨率	1920*1200
安卓系统	Android 9.1
内存	运行4GB，存储64GB
通讯模式	数传电台&4G
通讯距离	数传电台2km,4G无限制
工作续航	8-12小时

定位

单点定位精度	平面1.5m、高程2.5m
DGNSS精度	平面0.4m、高程0.8m
RTK定位精度	平面±8mm+1ppm、高程±15mm+1ppm
航向精度	0.1°(1m基线)

控制

控制模式	支持手动&自动以及定速巡航
自动避障	自动航行过程中可自动避让前方障碍物（毫米波雷达）
智能返航	在通信中断、低电量或任务结束后可直线返航或按规划航线返航
自主悬停	可以在静水或者大流速下实现精准悬停功能
黑匣子功能	采用滚动存储的方式可以实现历史50次的航行日志记录功能
公网接入	内置4G模块，可以实现超距状态监控和远程控制
数据存储	支持多通道本地存储和远程存储
软件	支持任务规划、数据采集和数据后处理等功能，可实现无人船自主导航控制、船体参数控制、多角度视频显示、在线地图加载和坐标转换等功能

